

Détermination des images d'un point de base d'une surface rationnelle tensorielle définie par des vecteurs massiques

Olivier Gibaru ^{a,1}, Jean-Charles Fiorot ^b

^a École nationale supérieure d'Arts & Métiers de Lille, Laboratoire L2MA, 8, Boulevard Louis XIV, 59046 Lille cedex, France

^b Université de Valenciennes, ENSIMEV, Laboratoire MACS, 59313 Valenciennes cedex, France

Reçu et accepté le 13 mai 2002

Note présentée par Philippe G. Ciarlet.

Résumé

Dans cette Note, nous montrons que l'image d'un point de base d'une surface rationnelle tensorielle de \mathbb{R}^3 est un ensemble de courbes rationnelles de \mathbb{R}^3 . Un point de base est une valeur des paramètres telle que la surface rationnelle présente la valeur $(\frac{0}{0}, \frac{0}{0}, \frac{0}{0})$ (cf. [4,5]). Ce résultat formulé par Clebsch dans [1] est ici revisité, dans le cadre de la géométrie de la CAO, *via* le formalisme des vecteurs massiques introduit par Fiorot et Jeannin dans [3]. Nous donnons explicitement ces courbes rationnelles à l'aide de leurs vecteurs massiques. Ceux-ci sont proportionnels aux vecteurs massiques dont les indices appartiennent au polygone de Newton de la surface. De plus, contrairement à ce qui est fait classiquement en géométrie algébrique, nous montrons qu'en appliquant un changement de variables avec des exposants fractionnaires, il est possible d'obtenir directement n'importe quelle courbe image du point de base, sans être obligé d'effectuer des changements de variables successifs. *Pour citer cet article* : O. Gibaru, J.-C. Fiorot, C. R. Acad. Sci. Paris, Ser. I 335 (2002) 283–288. © 2002 Académie des sciences/Éditions scientifiques et médicales Elsevier SAS

Determination of the images of a base point of a tensorial rational surface defined by massic vectors

Abstract

In this Note, we demonstrate that the image of a base point of a rational surface defined in \mathbb{R}^3 is a set of rational curves defined in \mathbb{R}^3 . A base point is a parameter value for which the rational parametrization takes the value of $(\frac{0}{0}, \frac{0}{0}, \frac{0}{0})$ (see [4,5]). This result was studied by Clebsch in [1]. Here, we use the formalism of massic vectors introduced by Fiorot and Jeannin in [3]. This allows us to give explicitly these rational curves *via* their massic vectors. These massic vectors are proportional to those whose indices belong to the Newton polygon of the surface. Moreover, it is shown that by using fractional changes of variables, it is possible to obtain any image curve directly without having to apply successive changes of variables as usually done in algebraic geometry. *To cite this article* : O. Gibaru, J.-C. Fiorot, C. R. Acad. Sci. Paris, Ser. I 335 (2002) 283–288. © 2002 Académie des sciences/Éditions scientifiques et médicales Elsevier SAS

Adresses e-mail : Olivier.Gibaru@lille.ensam.fr (O. Gibaru); fiorot@univ-valenciennes.fr (J.-C. Fiorot).

Abridged English version

Consider a rational surface defined by $\theta = (\theta_{ij})_{\substack{0 \leq i \leq n \\ 0 \leq j \leq p}}$, a set of massic vectors, where at least $\theta_{00} = \vec{0}$.

We define the set $\mathcal{A} = \{p_{ij} = (i, j) : \theta_{ij} \neq \vec{0}\}$ of integer points in the plane \mathbb{R}^2 whose coordinates are the pairs of indices of the set of non-zero massic vectors. The point $Q \in \mathcal{A}$ is said to be an extreme point if there does not exist two different points q_1 and q_2 belonging to \mathcal{A} such that $Q \in]q_1, q_2[$. Let Q_0, Q_1, \dots, Q_q be the extreme points of \mathcal{A} , the convex hull of \mathcal{A} is defined by $\text{Conv}(\mathcal{A}) := \{\lambda_0 Q_0 + \dots + \lambda_q Q_q, \lambda_i \in \mathbb{R}^+, \sum_{i=0}^q \lambda_i = 1\} \subset \mathbb{R}^2$. The set of extreme points of $\text{Conv}(\mathcal{A})$, denoted by $\{\mathcal{P}_0, \mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_{\bar{l}}\}$ which is included in the set $\{Q_0, Q_1, \dots, Q_q\}$ of the extreme points of \mathcal{A} , with $\bar{l} \leq q$, define the Newton polygon (see [2]) of the SBR-surface $SBR[\theta]$, denoted by $\text{Newton}(SBR[\theta])$. We denote by $(\alpha_i, \beta_i), i = 0, \dots, \bar{l}$, the integer coordinates of \mathcal{P}_i . Let us assume that $\mathcal{P}_0 = (\alpha_0 \neq 0, \beta_0 = 0)$ is the point such that α_0 is the lowest value with $y = 0$ and $\mathcal{P}_m = (\alpha_m = 0, \beta_m \neq 0)$ is the point such that β_m is the lowest value with $x = 0$. This implies that $\frac{\beta_{i+1} - \beta_i}{\alpha_i - \alpha_{i+1}} > \frac{\beta_i - \beta_{i-1}}{\alpha_{i-1} - \alpha_i}$ for $i = 1, \dots, m - 1$ where $\alpha_i > \alpha_{i+1}$ and $\beta_{i+1} > \beta_i$ for $i = 0, \dots, m - 1$. We need to define further the complementary to the Newton polygon, denoted $\overline{\text{Newton}(SBR[\theta])}$, as the polygon whose vertices are $\{(0, 0), \mathcal{P}_0, \mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_m\}$.

With the assumptions that the mass of θ_{ij} is greater than or equal to zero for all $(i, j) \in \mathcal{A}$ except for $(i, j) \in \{\mathcal{P}_0, \mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_{\bar{l}}\}$ where the mass of θ_{ij} is strictly greater than zero and among the massic vectors $\theta_{i0}, i \in \{1, \dots, n\}$ (respectively among the massic vectors $\theta_{0j}, j \in \{1, \dots, p\}$) there exists at least a non-zero massic vector $\theta_{\alpha_0, 0}$ (respectively θ_{0, β_m}) we come to the fundamental theorem: the image of the base point $(u, v) = (0, 0)$ of the rational function $SBR[\theta]: [0, 1]^2 \rightarrow \tilde{\mathcal{E}}, (u, v) \mapsto SBR[\theta](u, v) = \Pi(\sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^p B_i^n(u) B_j^p(v) * \theta_{ij})$ is m consecutive rational curves. They are respectively defined by the massic vectors θ_{ij} whose indices (i, j) respectively belong to the m segments $[\mathcal{P}_s, \mathcal{P}_{s+1}]$ for $s = 0, \dots, m - 1$ of $\text{Newton}(SBR[\theta]) \cap \overline{\text{Newton}(SBR[\theta])}$. More precisely, these m BR-curves

are defined by $BR[\tau^{(s+1)}](t) = \Pi(\sum_{i=0}^{d_s} B_i^{d_s}(t) * \tau_i^{(s+1)})$, where $\tau_i^{(s+1)} = \frac{\binom{n}{\alpha_s - i} \binom{p}{\beta_s + i}}{\binom{d_s}{i}} * \theta_{\alpha_s - i, \beta_s + i}$. The proof is either given by induction or by applying directly independent fractional changes of the variables.

1. Définition du polygone de Newton d'une surface (SBR)

Soit une surface rationnelle définie par l'ensemble des vecteurs massiques $\theta = (\theta_{ij})_{\substack{0 \leq i \leq n \\ 0 \leq j \leq p}}$, où au moins $\theta_{00} = \vec{0}$. Nous notons $\mathcal{A} = \{p_{ij} = (i, j) : \theta_{ij} \neq \vec{0}\}$ l'ensemble des couples d'indices des vecteurs massiques non nuls.

DÉFINITION 1. – Un point $Q \in \mathcal{A}$ est dit point extrême s'il n'existe pas deux points différents q_1 et q_2 de \mathcal{A} tels que $Q \in]q_1, q_2[$.

DÉFINITION 2. – Soient Q_0, Q_1, \dots, Q_q des points extrêmes de \mathcal{A} , alors l'enveloppe convexe de \mathcal{A} est définie par $\text{Conv}(\mathcal{A}) := \{\lambda_0 Q_0 + \dots + \lambda_q Q_q, \lambda_i \in \mathbb{R}^+, \sum_{i=0}^q \lambda_i = 1\} \subset \mathbb{R}^2$.

DÉFINITION 3. – L'ensemble des points extrêmes $\{\mathcal{P}_0, \mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_{\bar{l}}\}$ de $\text{Conv}(\mathcal{A})$, inclus dans l'ensemble $\{Q_0, Q_1, \dots, Q_q\}$ des points extrêmes de \mathcal{A} ($\bar{l} \leq q$), définit le polygone de Newton de la surface (SBR) paramétrée par $SBR[\theta]: [0, 1]^2 \rightarrow \tilde{\mathcal{E}}$

$$SBR[\theta](u, v) = \Pi \left(\sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^p B_i^n(u) B_j^p(v) * \theta_{ij} \right), \tag{1}$$

où $B_i^n(t) = \binom{n}{i}(1-t)^{n-i}t^i$ désigne le i ème polynôme de Bernstein de degré n de la base des polynômes de degré $\leq n$ et $\tilde{\mathcal{E}}$ désigne le complété projectif de l'espace affine \mathcal{E} ($\mathcal{E} \equiv \mathbb{R}^3$). Nous noterons par $Newton(SBR[\theta])$ ce polygone.

Nous notons par (α_i, β_i) , $i = 0, \dots, \bar{l}$, les coordonnées entières des points \mathcal{P}_i . Supposons que $\mathcal{P}_0 = (\alpha_0 \neq 0, \beta_0 = 0)$ est le point de plus petite abscisse parmi les points de \mathcal{A} d'ordonnée nulle et $\mathcal{P}_m = (\alpha_m = 0, \beta_m \neq 0)$ est le point de plus petite ordonnée parmi les points de \mathcal{A} d'abscisse nulle. Il vient que $\frac{\beta_{i+1}-\beta_i}{\alpha_i-\alpha_{i+1}} > \frac{\beta_i-\beta_{i-1}}{\alpha_{i-1}-\alpha_i}$ pour $i = 1, \dots, m-1$ où $\alpha_i > \alpha_{i+1}$ et $\beta_{i+1} > \beta_i$ pour $i = 0, \dots, m-1$. Nous définissons le complémentaire du polygone de Newton de $SBR[\theta]$, noté $\overline{Newton}(SBR[\theta])$, comme étant le polygone dont les sommets sont définis par les points $\{(0, 0), \mathcal{P}_0, \mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_m\}$.

Chaque segment $[\mathcal{P}_s, \mathcal{P}_{s+1}]$, pour $s = 0, \dots, m-1$, de $\text{Conv}(\mathcal{A})$ admet le vecteur normal orienté vers l'intérieur du domaine, $\vec{n}_s = (\frac{\beta_{s+1}-\beta_s}{d_s}, \frac{\alpha_s-\alpha_{s+1}}{d_s})$ où d_s est le plus grand commun diviseur des entiers $\beta_{s+1}-\beta_s$ et $\alpha_s-\alpha_{s+1}$. Notons que d_s+1 correspond au nombre de points entiers sur le segment $[\mathcal{P}_s, \mathcal{P}_{s+1}]$.

2. Images d'un point de base d'une surface (SBR)

Supposons que parmi les vecteurs massiques θ_{i0} , $i \in \{1, \dots, n\}$ (respectivement parmi les vecteurs massiques θ_{0j} , $j \in \{1, \dots, p\}$), il existe au moins un vecteur massique non nul $\theta_{\alpha_0,0}$ (respectivement θ_{0,β_m}) et que la masse de θ_{ij} soit supérieure ou égale à zéro pour tout $(i, j) \in \mathcal{A}$ sauf pour $(i, j) \in \{\mathcal{P}_0, \mathcal{P}_1, \dots, \mathcal{P}_{\bar{l}}\}$ où la masse de θ_{ij} est supérieure strictement à zéro alors nous avons le théorème suivant :

THÉORÈME 4. – Avec ces hypothèses et les notations de la Section 1, l'image du point de base $(u, v) = (0, 0)$ de l'application rationnelle $SBR[\theta]$ définie par (1) est m courbes rationnelles consécutives. Elles sont définies respectivement par les vecteurs massiques θ_{ij} dont les couples d'indices (i, j) appartiennent aux m segments $[\mathcal{P}_s, \mathcal{P}_{s+1}]$ pour $s = 0, \dots, m-1$. Plus précisément ces m courbes rationnelles mises sous la forme (BR) sont $BR[\tau^{(s+1)}](t) = \Pi(\sum_{i=0}^{d_s} B_i^{d_s}(t) * \tau_i^{(s+1)})$, où

$$\tau_i^{(s+1)} = \frac{\binom{\alpha_s-i \frac{n-\alpha_s-1}{d_s}}{\binom{d_s}{i}} \binom{\beta_s+i \frac{p-\beta_s-1}{d_s}}{\binom{d_s}{i}} * \theta_{\alpha_s-i \frac{\alpha_s-\alpha_{s+1}}{d_s}, \beta_s+i \frac{\beta_{s+1}-\beta_s}{d_s}} \quad (2)$$

Remarque 5. – La preuve par récurrence se fait par application à $SBR[\theta]$ de m changements de variables polynomiaux successifs pour mettre en évidence les courbes images du point de base. L'hypothèse de récurrence est relative aux vecteurs massiques, dont les couples d'indices sont situés sur les frontières communes des polygones de Newton et de leur complémentaire des surfaces rationnelles issues de l'application de ces changements de variables successifs. Nous montrons ensuite, par application du lemme ci-dessous, que les différents vecteurs massiques des courbes images du point de base $(u, v) = (0, 0)$ satisfont (2).

Remarque 6. – Si la surface (SBR) présente un point de base autre que $(u, v) = (0, 0)$, il est possible de se ramener à ce cas via un changement affine des paramètres.

LEMME 7. – Soient $\theta = (\theta_i)_{0 \leq i \leq d_0}$ et $\tau = (\tau_j)_{0 \leq j \leq d_0 p}$ ($d_0, p \in \mathbb{N}^*$) deux ensembles de vecteurs massiques tels que pour tout $j = 0, \dots, d_0 p$, $\tau_j = \binom{d_0}{(j/p)} * \theta_{j/p}$ si j est un multiple de p et $\tau_j = \bar{0}$ sinon, alors $BR[\theta](u) = \Pi(\sum_{i=0}^{d_0} B_i^{d_0}(u) * \theta_i)$ pour $u \in [0, 1]$, et $BR[\tau](t) = \Pi(\sum_{j=0}^{d_0 p} B_j^{d_0 p}(t) * \tau_j)$ pour $t \in [0, 1]$, admettent le même arc de courbe rationnelle support.

La démonstration de ce lemme s'établit en remplaçant u par la valeur $t^p / (t^p + (1-t)^p)$ dans $BR[\theta](u)$.

Preuve du théorème. – Définissons la récurrence : nous notons $\alpha_s^{(0)} = \alpha_s$, $\beta_s^{(0)} = \beta_s$, $d_s^{(0)} = d_s$ pour $s = 0, \dots, m$ et $\theta^{(k)}$ la grille des vecteurs massiques de la surface (SBR) définie par $SBR[\theta^{(k)}] = SBR[\theta] \circ$

$\varphi^{(1)} \circ \varphi^{(2)} \circ \dots \circ \varphi^{(\bar{k})}$ où

$$\varphi^{(j)}(t, r) = (r\beta_1^{(j-1)}/d_0^{(j-1)} (1-t)\beta_1^{(j-1)}, r(\alpha_0^{(j-1)} - \alpha_1^{(j-1)})/d_0^{(j-1)} t\alpha_0^{(j-1)} - \alpha_1^{(j-1)}) \quad \text{pour } j = 1, \dots, \bar{k}.$$

Nous supposons que l'origine et les points $\mathcal{P}_s^{(\bar{k})} = (\alpha_s^{(\bar{k})}, \beta_s^{(\bar{k})})$, pour $s = 0, \dots, m - \bar{k}$, constituent les sommets de $\overline{Newton}(SBR[\theta^{(\bar{k})}])$ où $\alpha_s^{(\bar{k})} = \alpha_{s+1}^{(\bar{k}-1)}\beta_1^{(\bar{k}-1)}$, $\beta_s^{(\bar{k})} = \frac{\beta_1^{(\bar{k}-1)}\alpha_{s+1}^{(\bar{k}-1)} + (\alpha_0^{(\bar{k}-1)} - \alpha_1^{(\bar{k}-1)})\beta_{s+1}^{(\bar{k}-1)} - \alpha_0^{(\bar{k}-1)}\beta_1^{(\bar{k}-1)}}{d_0^{(\bar{k}-1)}}$

et $d_s^{(\bar{k})} = \text{pgcd}(\alpha_s^{(\bar{k})} - \alpha_{s+1}^{(\bar{k})}, \beta_{s+1}^{(\bar{k})} - \beta_s^{(\bar{k})})$. Le polygone $\overline{Newton}(SBR[\theta^{(\bar{k})}])$ ainsi défini, comporte donc \bar{k} côtés en moins par rapport à celui de $\overline{Newton}(SBR[\theta])$. De plus, nous supposons que les vecteurs massiques dont les couples d'indices appartiennent à $\overline{Newton}(SBR[\theta^{(\bar{k})}]) \cap \overline{Newton}(SBR[\theta^{(k)}])$, sont définis pour $s = 0, \dots, m - \bar{k} - 1$, et $i = 0, \dots, d_s^{(\bar{k})}$ par :

$$\theta_{kl}^{(\bar{k})} = \frac{\binom{n}{\alpha_{s+\bar{k}}^{(0)} - i \frac{\alpha_s^{(0)} - \alpha_{s+\bar{k}+1}^{(0)}}{d_s^{(k)}}} \binom{p}{\beta_{s+\bar{k}}^{(0)} + i \frac{\beta_{s+\bar{k}+1}^{(0)} - \beta_{s+\bar{k}}^{(0)}}{d_s^{(k)}}}}{\binom{n_{\bar{k}}}{\alpha_s^{(\bar{k})} - i \frac{\alpha_{s+1}^{(\bar{k})} - \alpha_{s+1}^{(\bar{k})}}{d_s^{(k)}}} \binom{p_{\bar{k}}}{\beta_{s+\bar{k}}^{(\bar{k})} + i \frac{\beta_{s+1}^{(\bar{k})} - \beta_s^{(\bar{k})}}{d_s^{(k)}}}} * \theta_{\alpha_{s+\bar{k}}^{(0)} - i \frac{\alpha_s^{(0)} - \alpha_{s+\bar{k}+1}^{(0)}}{d_s^{(k)}}, \beta_{s+\bar{k}}^{(0)} + i \frac{\beta_{s+\bar{k}+1}^{(0)} - \beta_{s+\bar{k}}^{(0)}}{d_s^{(k)}}}} \quad (3)$$

si $d_s^{(\bar{k})}/d_{s+\bar{k}}^{(0)}$ divise i et par $\theta_{kl}^{(\bar{k})} = \vec{0}$ sinon, où $k = \alpha_s^{(\bar{k})} - i(\alpha_s^{(\bar{k})} - \alpha_{s+1}^{(\bar{k})})/d_s^{(\bar{k})}$ et $l = \beta_s^{(\bar{k})} + i(\beta_{s+1}^{(\bar{k})} - \beta_s^{(\bar{k})})/d_s^{(\bar{k})}$.

Pour la valeur $\bar{k} = 1$, $SBR[\theta] \circ \varphi^{(1)}(t, r)$ s'écrit dans la base des polynômes de Bernstein de degrés n_1 en t et p_1 en r par :

$$SBR[\theta^{(1)}](t, r) = SBR[\theta] \circ \varphi^{(1)}(t, r) = \Pi \left(\sum_{k=0}^{n_1} \sum_{l=0}^{p_1} B_k^{n_1}(t) B_l^{p_1}(r) * \theta_{kl}^{(1)} \right),$$

après factorisation et simplification par $r\alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)}/d_0^{(0)}$ (car $\forall (i, j) \in \mathcal{A}$, $i\beta_1^{(0)} + j(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)}) \geq \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)}$), où nous posons $n_1 = n\beta_1^{(0)} + p(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})$, $p_1 = n\beta_1^{(0)}/d_0^{(0)} + p(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})/d_0^{(0)} - \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)}/d_0^{(0)}$ et

$$\theta_{kl}^{(1)} = \sum_{i=0}^l \sum_{j=0}^{\min(d_0^{(0)}i + \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)}, k)} \frac{\binom{l}{i} \binom{n}{\beta_1^{(0)}} \binom{p}{d_0^{(0)}i + \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)} - j} \binom{n_1 - d_0^{(0)}i - \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)}}{k-j}}{\binom{n_1}{k} \binom{p_1}{i}} * \omega_{j/\beta_1^{(0)}, i},$$

avec

$$\omega_{j/\beta_1^{(0)}, i} = \begin{cases} \Delta_{\beta_1^{(0)}, \frac{d_0^{(0)}i + \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)} - j}{\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)}}} \theta_{00} & \text{si } \left(\frac{j}{\beta_1^{(0)}}, \frac{d_0^{(0)}i + \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)} - j}{\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)}} \right) \in \mathcal{A}, \\ \vec{0} & \text{sinon.} \end{cases}$$

Comme $\theta_{ij} = \vec{0}$ pour tout $s = 0, \dots, m - 1$ et tout $(i, j) \in \{0, \dots, n\} \times \{0, \dots, p\}$ tels que $i(\beta_{s+1}^{(0)} - \beta_s^{(0)}) + j(\alpha_s^{(0)} - \alpha_{s+1}^{(0)}) < \alpha_s^{(0)}\beta_{s+1}^{(0)} - \alpha_{s+1}^{(0)}\beta_s^{(0)}$ alors $\omega_{j/\beta_1^{(0)}, i} = \vec{0}$ pour tout $s = 1, \dots, m - 1$ et tout $(i, j) \in \{0, \dots, n_1\} \times \{0, \dots, p_1\}$ tels que

$$\frac{j}{\beta_1^{(0)}} (\beta_{s+1}^{(0)} - \beta_s^{(0)}) + \frac{d_0^{(0)}i + \alpha_0^{(0)}\beta_1^{(0)} - j}{\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)}} (\alpha_s^{(0)} - \alpha_{s+1}^{(0)}) < \alpha_s^{(0)}\beta_{s+1}^{(0)} - \alpha_{s+1}^{(0)}\beta_s^{(0)}.$$

Il vient que $\theta_{kl}^{(1)} = \bar{0}$ pour tout $(k, l) \in \{0, \dots, n_1\} \times \{0, \dots, p_1\}$ avec pour $s = 0, \dots, m - 2$, $k(\beta_{s+1}^{(1)} - \beta_s^{(1)}) + l(\alpha_s^{(1)} - \alpha_{s+1}^{(1)}) < \alpha_s^{(1)}\beta_{s+1}^{(1)} - \alpha_{s+1}^{(1)}\beta_s^{(1)}$ (cf. les notations de l'hypothèse de récurrence avec $\bar{k} = 1$).

Après calculs, nous montrons pour tout (k, l) tels que $k(\beta_{s+1}^{(1)} - \beta_s^{(1)}) + l(\alpha_s^{(1)} - \alpha_{s+1}^{(1)}) = \alpha_s^{(1)}\beta_{s+1}^{(1)} - \alpha_{s+1}^{(1)}\beta_s^{(1)}$ que la relation de récurrence (3) est satisfaite pour $\bar{k} = 1$.

Notons que

$$\frac{d_s^{(1)}}{d_{s+1}^{(0)}} = \text{pgcd} \left(\frac{(\alpha_{s+1}^{(0)} - \alpha_{s+2}^{(0)})\beta_1^{(0)}}{d_{s+1}^{(0)}}, \frac{\beta_1^{(0)}(\alpha_{s+2}^{(0)} - \alpha_{s+1}^{(0)}) + (\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})(\beta_{s+2}^{(0)} - \beta_{s+1}^{(0)})}{d_0^{(0)}d_{s+1}^{(0)}} \right) \in \mathbb{N}^*.$$

De plus, $\overline{\text{Newton}}(SBR[\theta^{(1)}])$ défini par les sommets $\{(0, 0), \mathcal{P}_0^{(1)}, \mathcal{P}_1^{(1)}, \dots, \mathcal{P}_{m-1}^{(1)}\}$ admet 1 côté en moins par rapport à $\overline{\text{Newton}}(SBR[\theta])$. En prenant $r = 0$ dans l'expression de $SBR[\theta^{(1)}](t, r)$ il vient après calculs :

$$SBR[\theta] \circ \varphi^{(1)}(t, 0) = \Pi \left(\sum_{j=0}^{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}} B_j^{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}}(t) * \tau_j \right), \quad \forall t \in [0, 1],$$

où

$$\tau_j = \frac{\binom{n}{\alpha_0^{(0)} - j/\beta_1^{(0)}} \binom{p}{j/(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})}}{\binom{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}}{j}} * \theta_{\alpha_0^{(0)} - \frac{j}{\beta_1^{(0)}}, \frac{j}{\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)}}}$$

si j est un multiple de $\frac{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}}{d_0^{(0)}}$ et $\tau_j = \bar{0}$ sinon.

En appliquant le lemme avec ici $p = \frac{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}}{d_0^{(0)}}$ et $d_0 = d_0^{(0)}$, nous obtenons que la courbe image du point de base $(u, v) = (0, 0)$ à l'étape $\bar{k} = 1$ est définie par la courbe rationnelle de degré plus faible suivante :

$$BR[\tau^{(1)}](t) = \Pi \left(\sum_{i=0}^{d_0^{(0)}} B_i^{d_0^{(0)}}(t) * \tau_i^{(1)} \right), \quad \forall t \in [0, 1],$$

$$\text{où } \tau_i^{(1)} = \frac{\binom{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}}{i/d_0^{(0)}} \binom{p}{i/d_0^{(0)}}}{\binom{d_0^{(0)}}{i}} \theta_{\alpha_0^{(0)} - i \frac{(\alpha_0^{(0)} - \alpha_1^{(0)})\beta_1^{(0)}}{d_0^{(0)}}, i \frac{\beta_1^{(0)}}{d_0^{(0)}}} \text{ pour } i = 0, \dots, d_0^{(0)}.$$

En supposant l'hypothèse de récurrence satisfaite jusqu'à l'ordre $\bar{k} - 1$, il vient, après calculs, et en appliquant la même démarche que celle pour $\bar{k} = 1$, que les vecteurs massiques dont les indices appartiennent à $\overline{\text{Newton}}(SBR[\theta^{(\bar{k})}]) \cap \overline{\text{Newton}}(SBR[\theta^{(\bar{k})}])$ satisfont l'hypothèse de récurrence (3) à l'ordre \bar{k} et que ce polygone comporte 1 côté de moins que celui de $\overline{\text{Newton}}(SBR[\theta^{(\bar{k}-1)}])$ et par là-même \bar{k} côtés de moins que $\overline{\text{Newton}}(SBR[\theta])$. De plus, en utilisant l'hypothèse de récurrence sur les vecteurs massiques $\theta^{(\bar{k}-1)}$ et en appliquant de nouveau le Lemme avec ici $p = (\alpha_0^{(\bar{k}-1)} - \alpha_1^{(\bar{k}-1)})\beta_1^{(\bar{k}-1)}/d_{\bar{k}-1}^{(0)}$ et $d_0 = d_{\bar{k}-1}^{(0)}$, nous obtenons la \bar{k} ème courbe (BR) image du point de base suivante :

$$SBR[\theta] \circ \varphi^{(1)} \circ \dots \circ \varphi^{(\bar{k})}(t, 0) = \Pi \left(\sum_{i=0}^{d_{\bar{k}-1}^{(0)}} B_i^{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}(t) * \tau_i^{(\bar{k})} \right),$$

où

$$\tau_i^{(\bar{k})} = \frac{\binom{n}{\alpha_{\bar{k}-1}^{(0)} - i \frac{\alpha_{\bar{k}-1}^{(0)} - \alpha_{\bar{k}}^{(0)}}{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}} \binom{p}{\beta_{\bar{k}-1}^{(0)} + i \frac{\beta_{\bar{k}}^{(0)} - \beta_{\bar{k}-1}^{(0)}}{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}}}{\binom{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}{i}} * \theta^{\alpha_{\bar{k}-1}^{(0)} - i \frac{\alpha_{\bar{k}-1}^{(0)} - \alpha_{\bar{k}}^{(0)}}{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}, \beta_{\bar{k}-1}^{(0)} + i \frac{\beta_{\bar{k}}^{(0)} - \beta_{\bar{k}-1}^{(0)}}{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}}}$$

Cette relation de récurrence est nécessairement limitée à $\bar{k} = m$ étapes car $\overline{Newton}(SBR[\theta^{(m)}])$ se réduit alors au point $(0, 0)$. Comme $\tau_{d_{\bar{k}-1}^{(0)}}^{(\bar{k})} = \tau_0^{(\bar{k}+1)}$ pour $\bar{k} = 1, \dots, m - 1$, les courbes (BR) images du point de base sont donc consécutives. \square

THÉORÈME 8. – *Les m courbes rationnelles images du point de base $(u, v) = (0, 0)$ de la surface rationnelle $SBR[\theta]$ peuvent être obtenues directement en effectuant les changements de variables à exposants rationnels suivants :*

$$\varphi_s(t, r) = \left(u = r^{(\beta_{s+1} - \beta_s)} (1 - t)^{\frac{d_s}{\alpha_s - \alpha_{s+1}}}, v = r^{(\alpha_s - \alpha_{s+1})} t^{\frac{d_s}{\beta_{s+1} - \beta_s}} \right), \quad \text{pour } s = 0, \dots, m - 1.$$

Il vient, en posant $r = 0$, la forme (2) des vecteurs massiques de chaque courbe rationnelle image du point de base.

¹ Auteur à contacter pour toute correspondance.

Références bibliographiques

[1] A. Clebsch, Ueber die Abbildung algebraischer Flächen, insbesondere der vierten und fünften Ordnung, Math. Ann. 1 (1869) 253–316.
 [2] D. Cox, J. Little, D. O’Shea, Using Algebraic Geometry, Springer, 1998.
 [3] J.C. Fiorot, P. Jeannin, Courbes et surfaces rationnelles. Applications à la CAO, RMA12, Masson, Paris, 1989, English version: Rational Curves and Surfaces. Applications to CAD, Wiley, Chichester, 1992.
 [4] J.C. Fiorot, O. Gibaru, Blowing up: application to G^2 -continuous 8-sided filling patch, Numer. Math., à paraître.
 [5] J.C. Fiorot, O. Gibaru, Modèle de surface de remplissage G^2 -continu via un éclatement multiple en géométrie de la CAO, C. R. Acad. Sci. Paris, Série I 330 (2000) 1113–1118.