

Analyse mathématique

# Équations paraboliques du type de Von Kármán sur les variétés kählériennes

Pascal Cherrier<sup>a</sup>, Albert Milani<sup>b</sup>

<sup>a</sup> 26, avenue du Château, 92340 Bourg la Reine, France

<sup>b</sup> Department of Mathematics, University of Wisconsin – Milwaukee, P.O. Box 413, Milwaukee, WI 53201, États-Unis

Reçu le 10 mars 2006 ; accepté le 25 mars 2006

Présenté par Thierry Aubin

## Résumé

Étude d'un problème parabolique associé à un système elliptique de type Von Kármán sur une variété kählérienne compacte. Existence de solutions locales en temps admettant divers types de régularité. Prolongement en solutions globales bornées si les données du problème sont suffisamment petites. *Pour citer cet article : P. Cherrier, A. Milani, C. R. Acad. Sci. Paris, Ser. I 343 (2006).*

© 2006 Académie des sciences. Publié par Elsevier SAS. Tous droits réservés.

## Abstract

**Parabolic equations of Von Kármán type on Kähler manifolds.** Study of a parabolic version of a system of Von Kármán type on a compact Kähler manifold. Existence of local in time regular solutions, which can be extended to global bounded ones if the data of the problem are sufficiently small. *To cite this article: P. Cherrier, A. Milani, C. R. Acad. Sci. Paris, Ser. I 343 (2006).*

© 2006 Académie des sciences. Publié par Elsevier SAS. Tous droits réservés.

## 1. Notations et position du problème

Soit  $(V_{2m}, g)$  une variété kählérienne compacte  $C^\infty$ , de dimension complexe  $m \geq 2$ , sans bord. Si  $u_1, \dots, u_m$  et  $u \in C^\infty(V)$ , on pose  $N(u_1, \dots, u_m) := \delta_{\beta_1 \dots \beta_m}^{\alpha_1 \dots \alpha_m} \nabla_{\alpha_1}^{\beta_1} u_1 \cdots \nabla_{\alpha_m}^{\beta_m} u_m$ ,  $M(u) := N(u, \dots, u) = m! \det(\nabla_{\alpha}^{\beta} u)$ ,  $\Delta u := -\nabla_{\alpha}^{\alpha} u$ . Si  $k_1 + \dots + k_p = m$ , on convient que  $N(u_1^{(k_1)}, \dots, u_p^{(k_p)}) = N(u_1, \dots, u_1, \dots, u_p, \dots, u_p)$ , ( $k_1$  facteurs  $u_1, \dots, k_p$  facteurs  $u_p$ ).

Soit  $T > 0$ . Si  $\varphi$  et  $u_0$  sont des fonctions définies respectivement sur  $[0, T] \times V$  et  $V$ , on cherche à déterminer deux fonctions  $u$  et  $f : [0, T] \times V \rightarrow \mathbb{R}$ , vérifiant le problème

$$u_t + \Delta^m u = N(f, u^{(m-1)}) + N(\varphi^{(m-1)}, u), \quad \Delta^m f = -M(u), \quad u(0, \cdot) = u_0. \quad (1)$$

On étudie (1) dans différents cadres fonctionnels. On considère aussi le cas  $T = +\infty$ , en remplaçant  $[0, T]$  par  $[0, +\infty[$  partout. Le problème stationnaire correspondant à (1) est examiné dans [1].

Adresses e-mail : [cherrier@ccr.jussieu.fr](mailto:cherrier@ccr.jussieu.fr) (P. Cherrier), [ajmilani@uwm.edu](mailto:ajmilani@uwm.edu) (A. Milani).

Pour tout entier  $k \geq 0$ ,  $H^k$  est constitué des fonctions  $u$  de l'espace de Sobolev  $W^{k,2}(V)$  dont l'intégrale sur  $V$  est nulle. Si  $p \in [1, +\infty]$ ,  $|\cdot|_p$  est la norme sur  $L^p(V)$ . On munit  $H^k$  de la norme hilbertienne  $\|u\|_k = |\Delta^{k/2}u|_2$  ou  $|\nabla \Delta^{(k-1)/2}u|_2$ , selon la parité de  $k$ . Si  $T > 0$ , on pose  $X_k(T) := \{u \in L^2(0, T; H^{2m+k}) \mid u_t \in L^2(0, T; H^k)\}$  et  $Y_k(T) := L^2(0, T; H^{2m+k}) \cap L^\infty(0, T; H^{m+k})$ . On a  $X_k(T) \hookrightarrow Y_k(T)$ . Soient  $u \in X_k(T)$ ,  $v \in Y_k(T)$  et  $R > 0$ ; on note

$$\|u\|_{X_k(T)}^2 := \int_0^T (\|u\|_{2m+k}^2 + \|u_t\|_k^2) dt + (\sigma_{k,T}(u))^2,$$

où  $\sigma_{k,T}(u) := \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_{m+k}$ ,  $B_k(T, R) := \{u \in X_k(T) \mid \|u\|_{X_k(T)} \leq R\}$ , et

$$\|v\|_{Y_k(T)}^2 := \int_0^T \|v\|_{2m+k}^2 dt + (\sigma_{k,T}(v))^2.$$

$(P_k)$  est le problème suivant. Soit  $(\varphi, u_0) \in Y_k(T) \times H^{m+k}$ ; trouver un couple  $(u, f) \in X_k(\tau) \times Y_k(\tau)$ , vérifiant (1) pour une valeur  $\tau \in ]0, T]$ . On note  $(PL_k)$  la linéarisation qui suit de  $(P_k)$ : si  $w \in X_k(\tau)$ , trouver  $(u, f) \in X_k(\tau) \times Y_k(\tau)$ , solution de

$$u_t + \Delta^m u = N(f, w^{(m-2)}, u) + N(\varphi^{(m-1)}, u), \quad \Delta^m f = -M(w), \quad u(0, \cdot) = u_0.$$

**Proposition 1.** Pour tout  $k \geq 0$ ,  $(PL_k)$  admet une solution et une seule. On pose  $u := \Phi_k(w)$ .

## 2. $(P_k)$ , $k \geq 0$ , est bien posé

**Théorème 2.** Soient  $T > 0$ ,  $u_0, \tilde{u}_0 \in H^m$ ,  $\varphi, \tilde{\varphi} \in Y_0(T)$ . Supposons que  $(P_0)$  admette deux solutions  $(u, f), (\tilde{u}, \tilde{f}) \in X_0(T) \times Y_0(T)$ , correspondant aux données  $(u_0, \varphi), (\tilde{u}_0, \tilde{\varphi})$ . Alors,

$$\|u - \tilde{u}\|_{X_0(T)}^2 + \|f - \tilde{f}\|_{Y_0(T)}^2 \leq C(\|u_0 - \tilde{u}_0\|_m^2 + Q(\varphi - \tilde{\varphi})),$$

où, pour tout  $\chi \in Y_0(T)$ ,  $Q(\chi) := (\sigma_0(\chi))^{2(1-1/m)} (\int_0^T \|\chi\|_{2m}^2 dt)^{1/m}$ , et où  $C$  dépend de  $u, \tilde{u}, f, \tilde{f}, \varphi$  et  $\tilde{\varphi}$ . En particulier,  $(P_0)$  admet au plus une solution.

## 3. Solutions locales de $(P_k)$ , $k \geq 1$

**Théorème 3.** Soient  $k \geq 1$ ,  $T > 0$ ,  $u_0 \in H^{m+k}$ ,  $\varphi \in Y_k(T)$ . Il existe un réel  $\tau \in ]0, T]$ , et un couple unique  $(u, f) \in X_k(\tau) \times Y_k(\tau)$ , solution du  $(P_k)$ . En outre,  $\|u\|_{X_k(\tau)} \leq R := \max\{2\sqrt{2}\|u_0\|_{m+k} e^{Q_k(\varphi)}, 1\}$ , où

$$Q_k(\varphi) := (\sigma_{k,T}(\varphi))^{2(m-1-1/m)} \left( \int_0^T \|\varphi\|_{2m+k}^2 dt \right)^{1/m} + (\sigma_{k,T}(\varphi))^{2m}.$$

**Preuve.** Suivant Kato, [2], on détermine d'abord un réel  $\tau$ , ne dépendant que de  $V$  et  $R$ , tel que l'application  $\Phi_k$ , définie à la Proposition 1, envoie la boule  $B_k(\tau, R)$  dans elle-même. On cherche ensuite un point fixe de  $\Phi_k$  par une méthode itérative.  $\square$

Les estimations obtenues à la première étape ne permettent pas de traiter le cas  $k = 0$ .

## 4. Régularité

**Théorème 4.** Soient  $k \geq 0$  et  $T > 0$ . Supposons que  $(P_k)$  admette une solution  $u \in X_k(\tau)$ , pour un  $\tau \in ]0, T]$ . Si les données  $u_0$  et  $\varphi$  appartiennent respectivement à  $H^{m+k+1}$  et  $Y_{k+1}(T)$ , alors en fait  $u \in X_{k+1}(\tau)$  et  $f \in Y_{k+1}(\tau)$ .

**Preuve.** On majore a priori  $\|u\|_{X_{k+1}(\tau)}$  en fonction de  $\|u\|_{X_k(\tau)}$ ,  $\|u_0\|_{m+k+1}$  et  $\|\varphi\|_{Y_{k+1}(T)}$ .  $\square$

**Corollaire 5.** Si  $u_0 \in C^\infty(V)$  et  $\varphi \in C^\infty([0, T] \times V)$ , (1) admet une, et une seule, solution  $(u, f) \in (C^\infty([0, \tau] \times V))^2$ , pour un  $\tau \in ]0, T]$ .

### 5. Existence globale

**Théorème 6.** Soient  $u_0 \in H^m$  et  $\varphi \in Y_0(\infty)$ . On pose

$$Q_0(\varphi) := (\sigma_{0,\infty}(\varphi))^{2(m-1)} \int_0^{+\infty} \|\varphi\|_{2m}^2 dt, \quad \Lambda(u_0, \varphi) := 2\|u_0\|_m^2 \exp(C_0 Q_0(\varphi)).$$

- (i) Il existe des constants positives  $C_0, \Lambda_0$  et  $R_0$ , indépendants de  $u_0$  et  $\varphi$ , telles que, si  $\Lambda(u_0, \varphi) \leq \Lambda_0$ ,  $(P_0)$  admet une unique solution  $u \in X_0(\infty)$ .  $u$  vérifie  $\|u\|_{X_0(\infty)} \leq R_0$ .
- (ii) Il existe  $\Lambda_1 \leq \Lambda_0$  tel que, si  $\Lambda(u_0, \varphi) \leq \Lambda_1$ , on a  $2\|u(t)\|_m^2 \leq \Lambda(u_0, \varphi) e^{-t/4}$  pour tout  $t \geq 0$ .
- (iii) Si les données  $(u_0, \varphi)$  sont dans  $H^{m+k} \times Y_k(\infty)$ , et si  $\|u_0\|_m + \|\varphi\|_{Y_k(\infty)}$  est suffisamment petit, la solution  $(u, f)$  appartient à  $X_k(\infty) \times Y_k(\infty)$ .

**Preuve.** 1. On détermine d’abord  $C_0, \Lambda_0$  et  $R_0$  de sorte que, si  $\Lambda(u_0, \varphi) \leq \Lambda_0$ , l’application  $\Phi_0$ , définie en 1, envoie la boule  $B_0(T, R_0)$  dans elle-même, quel que soit  $T > 0$ . Soient  $w \in B_0(T, R)$  et  $u = \Phi_0(w)$ . On multiplie la première équation (1) par  $\Delta^m u + u_t$ , et on intègre sur  $V$  :

$$\frac{d}{dt} \|u\|_m^2 + \|u\|_{2m}^2 + \|u_t\|_0^2 = \langle N(f, w^{(m-2)}, u) + N(\varphi^{(m-1)}, u), \Delta^m u + u_t \rangle_0. \tag{2}$$

Pour majorer le second membre de (2), on utilise des inégalités de Sobolev et d’interpolation, ainsi que l’existence, pour tout entier  $h \geq 0$ , d’un réel  $A_h$  tel que l’équation  $\Delta^m f = -M(u)$ , où  $u \in H^{m+h}$ , admet une unique solution  $f \in H^{m+h}$ , qui vérifie  $\|f\|_{m+h} \leq A_h \|u\|_m^{m-1} \|u\|_{m+h}$ .  $C_0$  désignant une constante ne dépendant que de  $V$ , on obtient :

$$\frac{d}{dt} \|u\|_m^2 + \frac{1}{2} (\|u\|_{2m}^2 + \|u_t\|_0^2) \leq C_0 (R^{2(2m-1)} \|w\|_{2m}^2 + (\sigma_{0,\infty}(\varphi))^{2(m-1)} \|\varphi\|_{2m}^2) \|u\|_m^2.$$

On déduit de l’inégalité de Gronwall que  $\|u\|_{X_0(T)}^2 \leq \Lambda(u_0, \varphi) e^{C_0 R^{4m}}$ . On conclut en notant qu’il existe  $R_0 > 0$  tel que, pour  $\Lambda(u_0, \varphi)$  assez petit,  $\Lambda(u_0, \varphi) e^{C_0 R_0^{4m}} \leq R_0^2$ .

2. Soit  $T > 0$ . On définit par récurrence les suites  $(u^n)_{n \geq 0}, (f^n)_{n \geq 0}$ , comme suit :

$$u^0 := u_0, \quad u^{n+1} := \Phi_0(u^n), \quad \Delta^m f^n = -M(u^n); \tag{3}$$

$u^n$  appartient à  $B_0(T, R_0)$  pour tout  $n$ . On prouve qu’il existe  $u \in B_0(T, R_0)$  tel que  $u^n$  et  $u_t^n$  convergent faiblement vers  $u$  et  $u_t$ , respectivement dans  $L^2(0, T; H^{2m})$  et  $L^2(0, T; H^0)$ , la suite  $(u^n)_{n \geq 0}$  convergeant aussi vers  $u$  dans  $L^2(0, T; H^{2m-1})$  et  $C([0, T]; H^{m-1})$ . Puis on établit que  $M(u^n) \rightarrow M(u)$  dans  $L^2(0, T; L^p)$ , où  $p = \frac{2m}{m-1}$ , et que, si  $f \in Y_0(T)$  est la solution de  $\Delta^m f = -M(u)$ ,  $f^n \rightarrow f$  dans  $L^2(0, T; H^{m+1})$ . On montre enfin que  $N(f, (u^n)^{(m-2)}, u^{n+1}) \rightarrow N(f, u^{(m-1)})$  dans  $L^2(0, T; L^p)$ . On conclut alors, par passage à la limite dans (3), que le couple  $(u, f) \in B_0(T, R_0) \times Y_0(T)$  est solution de  $(P_0)$  sur  $[0, T]$ . Les estimées étant indépendantes de  $T$ , on obtient une solution globale bornée de  $(P_0)$  sur  $[0, +\infty[$ . □

### Références

[1] P. Cherrier, A. Milani, Equations of Von Kármán type on compact Kähler manifolds, Bull. Sci. Math., 2e série 116 (1992) 325–352.  
 [2] T. Kato, Abstract Differential Equations and Nonlinear Mixed Problems, Fermian Lectures, Pisa, 1985.