



ELSEVIER

Contents lists available at ScienceDirect

C. R. Acad. Sci. Paris, Ser. I

www.sciencedirect.com



Géométrie différentielle

Sur le feuilletage de Lehmann

On the Lehmann foliation

Hamidou Dathe

Département de mathématiques et informatique, faculté des sciences et techniques, université Cheikh Anta Diop, Dakar, Sénégal

I N F O A R T I C L E

Historique de l'article :

Reçu le 4 août 2010

Accepté après révision le 4 février 2011

Disponible sur Internet le 24 février 2011

Présenté par Étienne Ghys

R É S U M É

On montre que le feuilletage de Lehmann n'admet pas de déformation non nilpotente.

© 2011 Académie des sciences. Publié par Elsevier Masson SAS. Tous droits réservés.

A B S T R A C T

We prove that Lehmann's foliation cannot be deformed into a non-nilpotent one.

© 2011 Académie des sciences. Publié par Elsevier Masson SAS. Tous droits réservés.

Abridged English version

Let \mathcal{F} be a G -Lie foliation of codimension q on a compact manifold V . Denote $\omega = (\omega^1, \omega^2, \dots, \omega^q)$ the vector valued 1-form in the Lie algebra \mathcal{G} of G which defines \mathcal{F} . One has the following equation:

$$d\omega^i = -\frac{1}{2}C_{jk}^i \omega^j \wedge \omega^k$$

where C_{jk}^i are structure constants of \mathcal{G} . We can deform \mathcal{F} in two ways: The first is a deformation with fixed transverse group G , such deformations have been studied by Tischler (see [8]) who proved that if $G = \mathbb{R}^q$ the foliation \mathcal{F} can be deformed into a fibration over \mathbb{T}^q . In [5], D. Lehmann gives an example of a Lie foliation whose transverse group is the three dimensional Heisenberg group N which cannot be deformed into a fibration. With J.F. Quint we generalize in [2] the Lehmann construction for all nilpotent and nonabelian Lie groups and we construct a versal family of deformations for such foliations.

The second kind of deformation of \mathcal{F} is one for which both the foliation and the model Lie group G are allowed to change. These deformations were introduced by E. Ghys in [3] and studied more extensively in [4]. More precisely a deformation of \mathcal{F} is given by a collection of 1-forms $(\omega_t^1, \dots, \omega_t^q)$ linearly independent and varying smoothly with $t \in \mathbb{R}$ and a set of smooth functions $C_{ij}^k(t)$ such that:

$$d\omega_t^i = -\frac{1}{2}C_{jk}^i(t)\omega_t^j \wedge \omega_t^k.$$

The functions $C_{ij}^k(t)$ define a family of Lie algebras \mathcal{G}_t of same dimension and $\omega_0 = \omega$, $\mathcal{G}_0 = \mathcal{G}$.

Recall that Lehmann foliation is obtained as follows (see [2] for details): Let \mathbf{G} be the \mathbb{Q} algebraic unipotent group whose real extension is the three dimensional Heisenberg group N . Take $\lambda > 0$ an integer without square factor and σ the unique nontrivial inner automorphism of $\mathbb{Q}[\sqrt{\lambda}]$. Denote by Δ the set of $(g, \sigma(g))$ contained in $\mathbf{G}(\mathbb{Q}[\sqrt{\lambda}]) \times \mathbf{G}(\mathbb{Q}[\sqrt{\lambda}])$. Let ρ be

Adresse e-mail : hdathe@ucad.sn.

a \mathbb{Q} -faithful representation of \mathbf{G} in a \mathbb{Q} -vector space E . Choose a base b of E and let Γ be the set of $(g, \sigma(g))$ contained in Δ such that the coefficients of $\sigma(g)$ in b are in $\mathbb{Z}[\sqrt{\lambda}]$. By a theorem of Borel–Harish-Chandra (see [1]), Γ is a co-compact lattice of $\mathbf{H} = \mathbf{N} \times \mathbf{N}$. If \mathbf{H} is the \mathbb{Q} -unipotent group whose real extension associated to Γ is \mathbf{H} , we have $\mathbf{H}(\mathbb{Q}) = \Delta$. Then no nontrivial subgroup of $\mathbf{N}_1 = \mathbf{N} \times \{e\}$ and $\mathbf{N}_2 = \{e\} \times \mathbf{N}$ is defined over \mathbb{Q} for the \mathbb{Q} -structure \mathbf{H} . The foliation \mathcal{L} by \mathbf{N}_2 -orbits of \mathbf{H}/Γ is a \mathbf{N} -Lie foliation whose holonomy group is the natural injection of Γ into \mathbf{N} . In [2] we prove that \mathcal{L} can be obtained as a deformation of an \mathbb{R}^3 -Lie foliation. But in this note we prove the following rigidity property:

Theorem 2.2. *The foliation \mathcal{L} cannot be deformed into a non-nilpotent one.*

I thank E. Ghys, J.F. Quint and the anonymous referee for their helpful comments.

1. Introduction

Soit V une variété compacte connexe et G un groupe de Lie (simplement connexe). Un G -feuilletage de Lie de V est la donnée d'un ensemble \mathcal{F} de couples (U, f) , où U est un ouvert de V et $f : U \rightarrow G$ une submersion, ayant les propriétés suivantes : (i) les ouverts U recouvrent V ; (ii) pour tous (U, f) et (W, h) dans \mathcal{F} , il existe g dans G tel que, pour tout $x \in U \cap W$, on ait $f(x) = h(x)g$. En particulier les surfaces de niveaux des submersions f , pour (U, f) dans \mathcal{F} , se recollent pour former un feuilletage de V . Pour éviter les ambiguïtés, on supposera en outre que \mathcal{F} est maximal au sens suivant : si U est un ouvert de V et $f : U \rightarrow G$ une submersion, si, pour tout (W, h) dans \mathcal{F} , il existe g dans G avec $f = h.g$ sur $U \cap W$, on a $(U, f) \in \mathcal{F}$.

Soit \tilde{V} , le revêtement universel de V , $\tilde{\mathcal{F}}$ le feuilletage relevé d'un G -feuilletage \mathcal{F} et $\tilde{\omega}$ la 1-forme associée. Fixons un point x_0 de V et un relevé \tilde{x}_0 de x_0 , et notons Γ le groupe fondamental de V en x_0 , qui agit naturellement sur \tilde{V} . Il existe alors une submersion $D : \tilde{V} \rightarrow G$ avec $D(x_0) = e$ et un morphisme $h : \Gamma \rightarrow G$ tels que $\tilde{\omega} = dD$ et que, pour tout x dans \tilde{V} et pour tout γ dans Γ , on ait $D(\gamma x) = D(x)h(\gamma)^{-1}$. Les autres couples (D', h') associés aux autres choix de points bases sont de la forme $x \rightarrow (D(x)g, g^{-1}h(x)g)$ où g est un élément de G ; on dit que D est la développante de \mathcal{F} et h son morphisme d'holonomie. Réciproquement, la donnée d'un couple (D, h) où D est une submersion de \tilde{V} dans G et h un morphisme de Γ dans G ayant les propriétés ci-dessus définit bien un G -feuilletage de Lie de V .

Ces notions et ces résultats sont dus principalement à E. Fedida. Le lecteur en trouvera un exposé détaillé dans le livre de P. Molino, [7, 4.2].

Dans [5], D. Lehmann a construit un exemple de feuilletage de Lie sur une variété compacte V dont le groupe transverse est le groupe de Heisenberg \mathbf{N} de dimension 3 et qui n'est approchable par aucun \mathbf{N} -feuilletage de Lie sur V à holonomie discrète. Ici nous examinons des déformations de ce feuilletage dans lesquelles le groupe transverse varie. Ces types de déformations sont considérées par E. Ghys dans [3] et étudiées plus en détails dans [4].

Je remercie E. Ghys, J.F. Quint et le referee anonyme pour leurs remarques et suggestions.

2. Deformations

Définition 2.1. Soit \mathcal{F} un G -feuilletage de Lie de codimension q sur une variété compacte V de dimension n . On note $\omega = (\omega^1, \omega^2, \dots, \omega^q)$ la 1-forme vectorielle à valeurs dans l'algèbre de Lie \mathcal{G} du groupe de Lie G qui définit \mathcal{F} . On a :

$$d\omega^i = \frac{-1}{2} C_{jk}^i \omega^j \wedge \omega^k$$

où C_{jk}^i sont les constantes de structures de \mathcal{G} . Soit pour $t \geq 0$, $\omega_t = (\omega_t^1, \omega_t^2, \dots, \omega_t^q)$ une collection de 1-formes réelles linéairement indépendantes vérifiant :

$$d\omega_t^i = \frac{-1}{2} C_{jk}^i(t) \omega_t^j \wedge \omega_t^k$$

où les $C_{jk}^i(t)$ sont des fonctions de classe C^∞ de t qui représentent les constantes de structure d'une algèbre de Lie \mathcal{G}_t telle que $\omega_0 = \omega$, $\mathcal{G}_0 = \mathcal{G}$ et pour tout $t > 0$, $\dim \mathcal{G}_t = \dim \mathcal{G}$. La 1-forme vectorielle ω_t définit alors une famille \mathcal{F}_t de \mathcal{G}_t -feuilletages de Lie telle que $\mathcal{F}_0 = \mathcal{F}$ qu'on appelle une déformation de \mathcal{F} .

Dans toute la suite \mathbf{N} désigne le groupe de Heisenberg, c'est-à-dire le groupe des matrices carrées unipotentes triangulaires supérieures. Dans [4], A.E. Kacimi, O. Guasp et M. Nicolau ont donné un exemple de flot abélien qui se déforme en un \mathbf{N} -flot. Dans [2] nous avons construit un exemple de feuilletage de Lie abélien de dimension 3 qui se déforme en un \mathbf{N} -feuilletage de Lie et la déformation obtenue est précisément le feuilletage de D. Lehmann construit dans [5].

Rappelons la construction algébrique du feuilletage de Lehmann (voir [2]).

Soit \mathbf{G} le \mathbb{Q} -groupe algébrique unipotent dont l'extension réelle est \mathbf{N} . Fixons un entier $\lambda > 0$ sans facteur carré, et soit σ l'unique automorphisme non trivial de $\mathbb{Q}[\sqrt{\lambda}]$ défini par : $\sigma(a + b\sqrt{\lambda}) = (a - b\sqrt{\lambda})$ et Δ l'ensemble des couples $(g, \sigma(g))$ dans $G(\mathbb{Q}[\sqrt{\lambda}]) \times G(\mathbb{Q}[\sqrt{\lambda}])$. Soit enfin ρ une \mathbb{Q} -représentation fidèle de \mathbf{G} dans un \mathbb{Q} -espace vectoriel V , fixons une base b de V et notons Γ l'ensemble des couples $(g, \sigma(g))$ dans Δ où les coefficients de $\rho(g)$ dans la base b sont dans

$\mathbb{Z}[\sqrt{\lambda}]$. D'après un théorème de Borel–Harish-Chandra (voir [1]), Γ est un réseau co-compact de $H = \mathbb{N} \times \mathbb{N}$. Notons \mathbf{Z} le \mathbb{Q} -groupe unipotent dont l'extension réelle associée à Γ est H . On a $\mathbf{H}(\mathbb{Q}) = \Delta$. En particulier, aucun sous-espace non trivial de $N_1 = \mathbb{N} \times \{e\}$ et de $N_2 = \{e\} \times \mathbb{N}$ n'est défini sur \mathbb{Q} pour la \mathbb{Q} -structure \mathbf{H} . Le feuilletage \mathcal{L} en N_2 -orbites de H/Γ possède une structure naturelle de N -feuilletage de Lie dont le groupe d'holonomie est l'injection de Γ dans N , qui est d'image dense. On appellera \mathcal{L} le *feuilletage de Lehmann*.

Remarquons que l'algèbre de Lie \mathcal{N} du groupe de Lie N admet des déformations non nilpotentes. Par exemple, considérons l'espace vectoriel \mathbb{R}^3 muni de sa base naturelle (e_1, e_2, e_3) et de la famille \mathcal{G}_s à un paramètre réel s d'algèbres de Lie définie par les crochets : $[X_1, X_2] = X_3, [X_2, X_3] = 0, [X_1, X_3] = -sX_2$. Si $s = 0, \mathcal{G}_0$ est l'algèbre de Lie de Heisenberg de dimension 3 et pour tout $s > 0, \mathcal{G}_s$ est isomorphe à une algèbre de Lie résoluble non nilpotente. Cependant on montre le

Théorème 2.2. *Le feuilletage de Lehmann \mathcal{L} ne peut être déformé en un feuilletage de Lie non nilpotent.*

Pour la démonstration nous aurons besoin de la définition et des lemmes suivants :

Définition 2.3. Un groupe de Lie résoluble G d'algèbre de Lie \mathcal{G} est dit complètement résoluble si tous les opérateurs linéaires adjoints $\text{ad}_X (X \in \mathcal{G})$ ne possèdent que des valeurs propres réelles.

Par exemple tout groupe de Lie nilpotent est complètement résoluble (voir [9]).

Lemme 2.4. (Voir Théorème de Saito [9].) *Soit G et G' deux groupes de Lie résolubles, simplement connexes et complètement résolubles tel que G contient un réseau Γ . Tout homomorphisme $\alpha : \Gamma \rightarrow G'$ s'étend de manière unique en un homomorphisme $\tilde{\alpha} : G \rightarrow G'$.*

Lemme 2.5. *Soit G un groupe de Lie connexe et simplement connexe de dimension 3 non résoluble, alors G est isomorphe à $SU(2)$ ou au revêtement universel $SL(2, \mathbb{R})$ de $SL(2, \mathbb{R})$.*

Démonstration. On raisonne sur les algèbres de Lie. Soit \mathcal{R} le radical résoluble de l'algèbre de Lie \mathcal{G} de G . Alors si \mathcal{R} est différent de 0, l'algèbre de Lie \mathcal{G}/\mathcal{R} est de dimension inférieure ou égale à 2 et est donc résoluble. Par conséquent, \mathcal{G} est résoluble et $\mathcal{G} = \mathcal{R}$. On en déduit donc que si \mathcal{G} n'est pas résoluble, $\mathcal{R} = 0$, c'est-à-dire que \mathcal{G} est semi-simple. En particulier, la forme de Killing B de \mathcal{G} est non-dégénérée. La représentation adjointe de \mathcal{G} est injective (puisque le centre de \mathcal{G} , qui est un idéal résoluble est trivial) et elle envoie \mathcal{G} dans l'algèbre orthogonale $so(B)$. Comme \mathcal{G} est de dimension 3, $so(B)$ est de dimension 3 et, donc, la représentation adjointe induit un isomorphisme de \mathcal{G} sur $so(B)$. On a donc $\mathcal{G} = so(2, 1)$ ou $\mathcal{G} = so(3)$ suivant la signature de B . \square

Démonstration du Théorème 2.2. Soit \mathcal{F}_t une \mathcal{G}_t -déformation de \mathcal{L} . Supposons que les algèbres de Lie \mathcal{G}_t soient résolubles non nilpotentes. Pour tout t le groupe de Lie simplement connexe G_t d'algèbre de Lie \mathcal{G}_t est le groupe transverse du feuilletage de Lie \mathcal{F}_t . On note respectivement par ρ et ρ_t les morphismes d'holonomie de \mathcal{L} et \mathcal{F}_t . On a $\rho_0 = \rho : \Gamma \rightarrow N$ et pour tout $t > 0$ et suffisamment petit $\rho_t : \Gamma \rightarrow G_t$. Nous allons lister toutes les algèbres de Lie résolubles de dimension ≤ 3 (voir [6]) :

- (1) $\mathcal{G}_1 = \mathbb{R}$.
- (2) $\mathcal{G}_2 = \mathbb{R}^2$.
- (3) $\mathcal{G}_3 = \text{aff}(\mathbb{R})$, l'algèbre de Lie du groupe affine $\text{Aff}(\mathbb{R})$ de \mathbb{R} .
- (4) $\mathcal{G}_4 = \mathbb{R}^3$.
- (5) $\mathcal{G}_5 = (\mathbb{R}^3, e_1, e_2, e_3) : [e_1, e_2] = e_3, [e_1, e_3] = 0, [e_2, e_3] = 0$, c'est l'algèbre de Heisenberg.
- (6) $\mathcal{G}_6 = (\mathbb{R}^3, e_1, e_2, e_3) : [e_1, e_2] = e_2, [e_1, e_3] = e_2 + e_3, [e_2, e_3] = 0$.
- (7) $\mathcal{G}_{7,\lambda} = (\mathbb{R}^3, e_1, e_2, e_3) : [e_1, e_2] = e_2, [e_1, e_3] = \lambda e_3, [e_2, e_3] = 0, |\lambda| \leq 1$.
- (8) $\mathcal{G}_{8,\lambda} = (\mathbb{R}^2, e_1, e_2, e_3) : [e_1, e_2] = \lambda e_2 - e_3, [e_2, e_3] = 0, [e_1, e_3] = e_2 + \lambda e_3, \lambda \geq 0$.

On Désigne par $G_i (1 \leq i \leq 8)$ les groupes de lie simplement connexes associés.

L'algèbre de Lie \mathcal{G}_t de G_t est donc isomorphe à $\mathcal{G}_6, \mathcal{G}_{7,\lambda}$ ou $\mathcal{G}_{8,\lambda}$ puisque \mathcal{G}_4 et \mathcal{G}_5 sont nilpotentes.

1er cas : $\mathcal{G}_t = \mathcal{G}_6$. Comme 1 est la seule valeur propre non nulle de $\text{ad}(e_1)$, G_6 est complètement résoluble. D'après le Lemme 2.4 ρ_t se prolonge en un homomorphisme $\tilde{\rho}_t : H \rightarrow G_6$ qui sera surjectif puisque Γ est uniforme dans H . Donc G_6 est nilpotente, ce qui est absurde.

2eme cas : $\mathcal{G}_t = \mathcal{G}_{7,\lambda}$. Les valeurs propres non nulles de $\text{ad}(e_1)$ sont 1 et λ . Le groupe de Lie $G_{7,\lambda}$ est complètement résoluble et on conclut comme dans le premier cas.

3eme cas : $\mathcal{G}_t = \mathcal{G}_{8,\lambda}$. Montrons que nécessairement $\lambda = 0$. Supposons λ non nul, le groupe de Lie $G_{8,\lambda}$ est le produit semi-direct d'un groupe A , isomorphe à \mathbb{R} et d'un groupe V isomorphe à \mathbb{R}^2 , le groupe A agissant sur V par similitudes avec une dilatation non nulle. Dans ce cas le centralisateur d'un élément non trivial est soit V , soit conjugué à A et est donc non uniforme. Il existe un élément du centre Z de Γ dont l'image par ρ_t est non trivial. En effet, sinon, Z a une image nulle par ρ_t , et comme Z est d'indice fini dans son groupe dérivé, le groupe dérivé de $\rho_t(\Gamma)$ est fini. Comme le groupe dérivé de

G_t est isomorphe à \mathbb{R}^2 , ce groupe fini est trivial et l'image de Γ par ρ_t est abélienne. Or pour $\lambda \neq 0$, $G_{8,\lambda}$ ne possède pas de sous-groupe abélien uniforme. Il vient bien $\rho_t(Z) \neq \{e\}$. Alors $\rho_t(\Gamma)$ est contenu dans le centralisateur d'un élément γ de Z d'image non triviale. Or pour $g \neq e$ dans $G_{8,\lambda}$, le centralisateur de g n'est pas uniforme. Il vient donc bien $\lambda = 0$.

Ainsi les morphismes ρ_t pour $t > 0$ sont à valeurs dans $G_{8,0}$. Nous allons montrer qu'un morphisme $\mu : \Gamma \rightarrow G_{8,0}$, est trivial sur le centre Z de Γ . En effet écrivons $G_{8,0}$ comme un produit semi-direct AV où A est isomorphe à \mathbb{R} , V à \mathbb{R}^2 et A agit sur V par rotations. Soit B le sous-groupe (discret) de A constitué des éléments qui agissent trivialement sur V . Comme $Z = [\Gamma, \Gamma]$, on a $\mu(Z) \subset [G_{8,0}, G_{8,0}] = V$. Si $\mu(Z)$ contient un élément non trivial de V , comme le centralisateur de cet élément dans $G_{8,0}$ est BV , on a $\mu(\Gamma) \subset BV$, donc $\mu(\Gamma)$ est abélien et $\mu(Z) = \mu([\Gamma, \Gamma])$ est trivial, ce qui est contradictoire. Donc $\mu(Z)$ est trivial. En particulier $\mu(\Gamma)$ est abélien et contenu dans BV s'il est uniforme. Ce qui signifie que le feuilletage \mathcal{L} n'admet pas de déformations résolubles non nilpotentes.

Supposons que G_t ne soit pas résoluble, d'après le Lemme 2.5, G_t est isomorphe à $SU(2)$ ou au revêtement universel $SL(2, \mathbb{R})$ de $SL(2, \mathbb{R})$. Montrons à présent que les sous-groupes nilpotents de ces groupes sont tous abéliens. En effet, il suffit de montrer que tout sous-groupe nilpotent H de $SL(2, \mathbb{C})$ est abélien. Soit g un élément central de H . Si g n'est pas scalaire, il possède un espace propre qui est une droite dans \mathbb{C}^2 . Alors H stabilise cette droite, et donc H est conjugué à un sous-groupe du groupe des matrices triangulaires supérieures dans $SL(2, \mathbb{C})$, groupe dont les sous-groupes nilpotents sont abéliens. Sinon, le centre de H est constitué de matrices scalaires. Comme il est contenu dans $SL(2, \mathbb{C})$, ce centre est constitué de la matrice unité I et de la matrice $-I$. Considérons l'avant dernier terme non-trivial H' de la série centrale de H . Par définition le commutateur de H et de H' est contenu dans le centre de H et, donc, dans $\{I, -I\}$. En d'autres termes pour $h \in H'$ et $g \in H$, on a $ghg^{-1} = h$ ou $ghg^{-1} = -h$ si bien que $gh^2g^{-1} = h^2$, c'est-à-dire que h^2 est central et, donc $h^2 = I$ ou $h^2 = -I$. Si $h^2 = I$, alors $h = I$ ou $h = -I$. Par conséquent si h est un élément non central de H' , on a $h^2 = -I$ et donc h est diagonalisable de valeurs propres i et $-i$. Pour tout $g \in H$, comme ghg^{-1} est égal à h ou $-h$, g stabilise ou échange les deux droites propres de h . Or l'ensemble des éléments de $SL(2, \mathbb{C})$ qui stabilisent ou échangent deux droites distinctes constitue un groupe isomorphe au produit semi-direct de $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ par \mathbb{C}^* où $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ agit sur \mathbb{C}^* par l'application $x \rightarrow \frac{1}{x}$. On vérifie facilement que les sous-groupes nilpotents de ce groupe sont abéliens. Ce qui termine la preuve du Théorème 2.2. \square

Références

- [1] A. Borel, Harish-Chandra arithmetic subgroups of algebraic groups, *Annals of Mathematics* 75 (1962).
- [2] H. Dathe, J.F. Quint, Exemples de feuilletages de Lie, *Annales de la Faculté des Sciences de Toulouse, Ser. 6* 15 (2) (2006) 203–215.
- [3] E. Ghys, Riemannian foliations: examples and problems, Appendice E de *Riemannian foliations*, par P. Molino, *Progress in Mathematics*, vol. 73, Birkhäuser, Boston, 1988.
- [4] A.E. Kacimi, G. Guasp, M. Nicolau, On deformations of transversely homogenous foliations, *Topology* 40 (2001) 1363–1393.
- [5] D. Lehmann, Sur l'approximation de certains feuilletages nilpotents par des fibrations, *Comptes Rendus de l'Académie de Sciences Serie A* 286 (1978) 251–254.
- [6] J. Milnor, Curvatures of left invariants metrics on Lie groups, *Advances in Mathematics* 21 (1976) 293–329.
- [7] P. Molino, *Riemannian Foliations*, *Progress in Mathematics*, vol. 73, Birkhäuser, Boston, 1988.
- [8] D. Tischler, On fibering certain manifold over the circle, *Topology* 9 (1970) 153–154.
- [9] A. Tralle, A note on solvable Lie groups without lattices and the Felix–Thomas models of fibrations, arXiv:math.DG/0009105v1, 2000.